

XtrapulsPac servo drive AC



Funciones

Modos estándar DS402
Eje eléctrico, leva, emulador de motor paso a paso
Controlador de velocidad, posicionador stand-alone

Gama de potencia

230 VAC : 5 ... 17 Arms max
480 VAC : 8 ... 200 Arms max

Interfaces

RS-232, CANopen®, EtherCAT®
Entradas / salidas digitales y analógicas

Sensores

Resolver
Encoder: incremental, absoluto, efecto Hall
Encoder digitales: Hiperface DSL®, EnDat 2.2®, Tamagawa®

Seguridad

Función Safe Torque Off SIL 2 integrada

Herramientas

Gestor de proyecto
Asistente de parametrización
Configuración y diagnóstico multieje
Plantillas de aplicación para una configuración rápida

XtrapulsPac, servo drive AC

El posicionador AC XtrapulsPac de 230 VAC y 480 VAC es un servo drive realmente eficiente, compacto y dotado de una gran capacidad de adaptación. Sus numerosas funcionalidades e interfaces dan respuesta a una amplia gama de aplicaciones mono eje y multieje. Este servo drive está disponible en diferentes versiones de montaje: mural, sobre cold plate y con disipador push-through.

Especificaciones eléctricas

Tipo de servo drive	PAC-230			PAC-400		PAC-400			Tipo de alimentación	GDPS-400 ³		
	/ 05	/ 11	/ 17	/ 08	/ 20	/ 45	/ 100	/ 200		/ 16	/ 32	/ 64
Corriente máx. [Arms]	5	11	17	8	20	45	100	200	Potencia nominal	16 kW	32 kW	64 kW
Corriente nom. [Arms]	2.5	5.5	8.5	4	10	22.5	35	75	Tensión de entrada	3x230 VAC/3x480 VAC		
Tensión de entrada	1x230 VAC ¹ /320 VDC ²			3x480 VAC ¹ /680 VDC ²		680 VDC ²						

¹Alimentación integrada ²Alimentación externa

³Filtro de red integrado, salida del bus DC para conexión paralela de varios drives, sistema de frenado externo

Bucle de control

- Servo-drive digital para motores AC síncronos
- Bucle de corriente 62,5 μ s
- Bucle de velocidad y posición 500 μ s
- Bucle de velocidad, posición y par
- Velocidad máx. : 25'000 rpm

Sensores

- Resolver
- Encoder incremental
- Sensores Hall
- Encoder SinCos
- Encoder Hiperface[®] mono o multivuelta
- Encoders digitales: Hiperface DSL[®] (un único cable motor), EnDat 2.2[®], Tamagawa[®]

Interfaces de comunicación

- RS-232 hasta 115.2 kbit/s
- Bus de campo CANopen[®] o EtherCAT[®]
- Direccionamiento por micro-switches

Seguridad

- Función Safe Torque Off SIL 2

Interfaces Entradas/Salidas

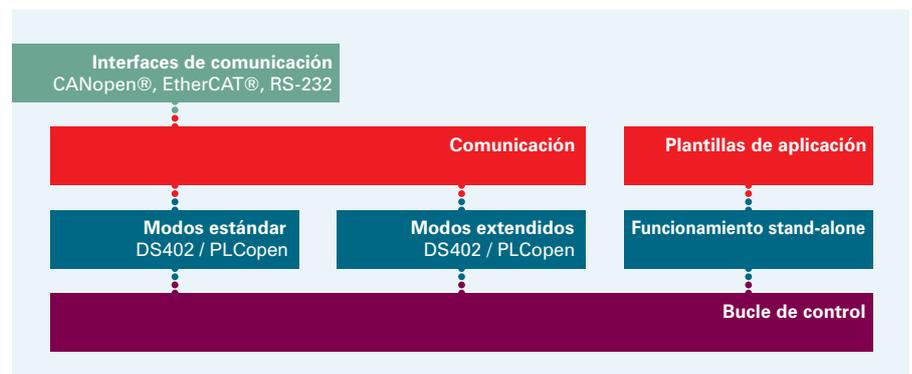
- E/S digitales configurables
- Entradas digitales opto-aisladas
- Entradas analógicas ± 10 V / 12 bit
- Salida analógica 0 - 5 V / 8 bit
- Salida relé "AOK"
- Control del freno motor
- Dos entradas dedicadas por la función STO

Certificaciones

- CE
- UL listed



Arquitectura funcional



Modos de funcionamiento

Modos estándar DS402

- Posición síncrona cíclica
- Velocidad síncrona cíclica
- Par síncrono cíclico
- Posición interpolada
- Perfil de posición
- Perfil de velocidad
- Perfil de par
- Homing

Modos extendidos DS402

- Velocidad analógica
- Emulación paso a paso
- Secuencias
- Reductor maestro-esclavo
- Leva maestro-esclavo

Funcionamiento stand-alone

- Servo-drive de velocidad analógico
- Posicionador
- Emulación de motor paso a paso
- Eje eléctrico

Herramientas multieje

Herramientas de configuración

- Configuración del motor y del servo-drive
- Configuración de la aplicación
- Configuración de las interfaces
- Auto-tuning, auto-phasing
- Programación de secuencias

Herramientas de proyecto

- Creación de proyecto
- Gestión de proyecto
- Gestión de ficheros
- Liberías de motores
- Software multilingüe

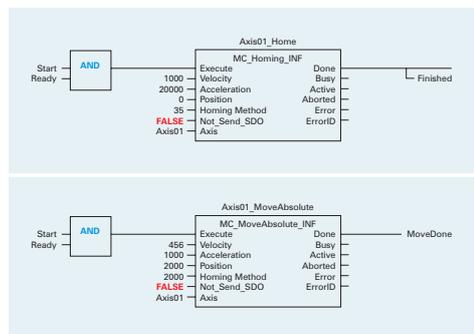
Herramientas de diagnóstico

- Control del controlador
- Monitorización del controlador
- Ventana de diálogo con objetos
- Osciloscopio multieje

El XtrapulsPac puede ser fácilmente configurado como un servo drive stand-alone en varios modos de operación. Puede también integrarse en sistemas de automatización con PLC, CNC o controladores de buses de campo, además de que utiliza conocidas funciones disponibles en librerías. Esta flexibilidad hace de él un equipo apto para su uso en un amplio rango de máquinas y aplicaciones.

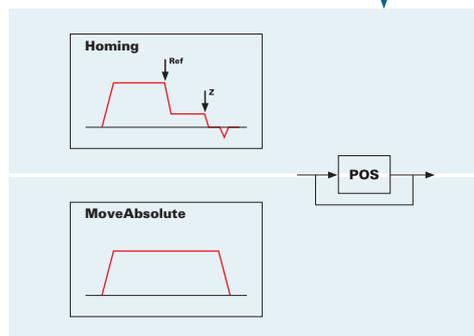
Ejemplo DS402 / PLCopen

PLC



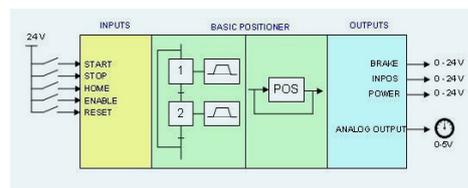
Servo drive

CANopen® EtherCAT®

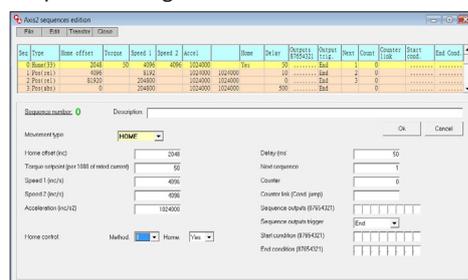


Ejemplo de posicionador stand-alone

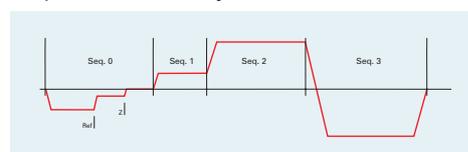
Etapa 1: seleccionar una plantilla



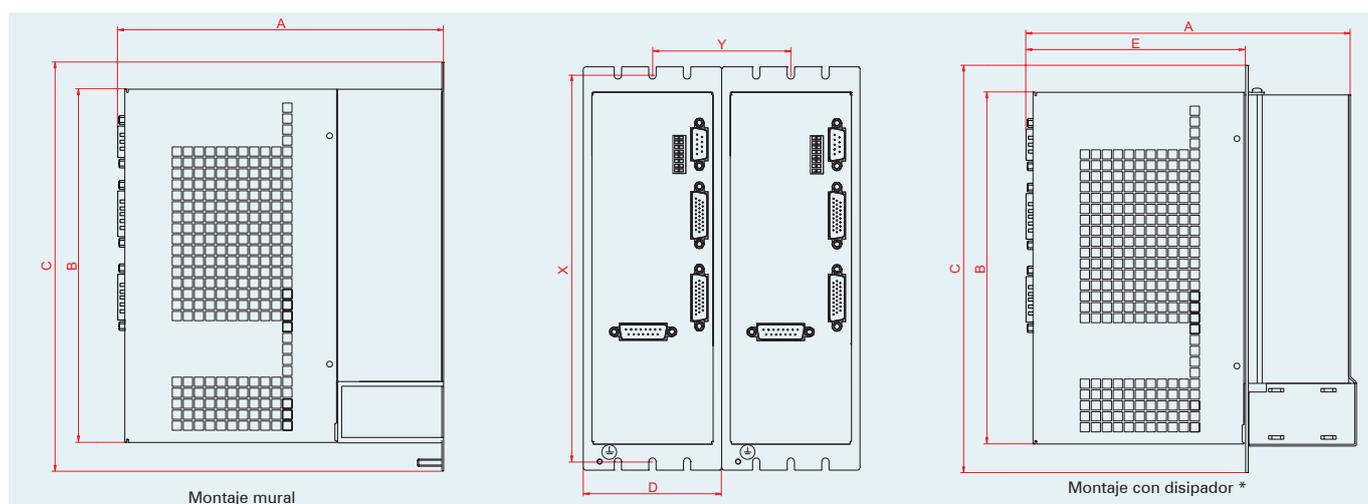
Etapa 2: configurar las secuencias



Etapa 3: iniciar la ejecución



Dimensiones [mm]



Dimensiones [mm]	A	B	C	D	E*	X	Y
Pac-230 V / 5 - 17 A	143	148	178	70	-	169	80
Pac-400 V / 8 - 45 A	186	203	235	70 (80*)	125	225	80
Pac-400 V / 100 A	210	203	235	80 (80*)	125	225	80
Pac-400 V / 200 A	215	265	295	166.6	-	285	100
GDPS-400 V / 16/32 kW	158	203	235	70	-	225	80
GDPS-400 V / 64 kW	207	262.5	295	71.5	-	285	80

Gama de productos Infranor

Drives

Drives estándar



Drives específicos



Aplicaciones del drive



Motores

Motores estándar



Motores específicos



Aplicaciones del motor

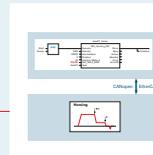


Servicios

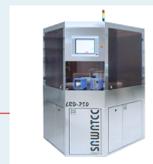
Amplia gama de servicios



Servicios específicos



Soluciones globales



Grupo Infranor

Infranor crea valor añadido para sus clientes proporcionando soluciones de automatización a medida.

Basada en sus sólidas relaciones comerciales, Infranor ofrece un importante know-how del mercado, amplias competencias de ingeniería y un gran rango de productos de alta calidad enfocados a generar un incremento de la productividad y, por lo tanto, en una ventaja competitiva para sus clientes respecto al mercado.

Contacto



Infranor en el mundo

Alemania
Benelux
China
España
Estados Unidos
Francia
Italia
Reino Unido
Suiza

Otras representaciones:
Austria, Dinamarca, Eslovenia, India,
Israel, Polonia, Turquía.

www.infranor.com

